

Vollständige Liste der Ausführung der Regelklappen RDM, RDTM, RKKM, RKKTM, RKALM			Version 2025-09-11
Typ der Bedienung	Typ des Antriebs	Nummer der Ausführung	
mit der Handbedienung	Bedienhebel	.01	
ohne Bedienung, für den Servoantrieb vorbereitet	ohne Bedienhebel, ohne Motor	.09	
ohne Bedienung, für den pneumatischen Antrieb vorbereitet	ohne Bedienhebel, ohne pneumatischen Antrieb	.19	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 230V - Zweipositionsregelung - ohne Spannung geschlossen	TF230 (2.5Nm, LF230A 4Nm, NFA 10Nm, SFA 20Nm)	.43	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 230V - Zweipositionsregelung + Signalisierung der Position (1 Position) - ohne Spannung geschlossen	TF230-S (2.5Nm, LF230-S 4Nm)	.R44	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 230V - Zweipositionsregelung + Signalisierung der Position (2 Positionen) - ohne Spannung geschlossen	LF230A + S2A-F (4Nm, NFA-S2 10Nm, SFA-S2 20Nm)	.48	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 230V - Zweipositionsregelung - ohne Spannung geöffnet	TF230 (2.5Nm, LF230 4Nm, NFA 10Nm, SFA 20Nm)	.R67	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 230V - Zweipositionsregelung + Signalisierung der Position (1 Position) - ohne Spannung geöffnet	TF230-S (2.5Nm, LF230-S 4Nm)	.R68	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 230V - Zweipositionsregelung + Signalisierung der Position (2 Positionen) - ohne Spannung geöffnet	LF230A + S2A-F (4Nm, NFA-S2 10Nm, SFA-S2 20Nm)	.R69	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - Zweipositionsregelung - ohne Spannung geschlossen	TF24 (2.5Nm, LF24A 4Nm, NF24A 10Nm, SF24A 20Nm)	.53	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - Zweipositionsregelung + Kommunikation MODBus - ohne Spannung geschlossen	NF24A-MOD (10Nm, SF24A-MOD 20Nm)	.R20	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - Zweipositionsregelung + Kommunikation MPBus - ohne Spannung geschlossen	TF24A-MFT (2.5Nm) LF24A-MFT2 4Nm, NF24A-MP 10Nm, SF24A-MP 20Nm)	.R21	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - Zweipositionsregelung + Signalisierung der Position (1 Position) - ohne Spannung geschlossen	TF24-S (2.5Nm, LF24A-S 4Nm)	.R22	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - Zweipositionsregelung + Signalisierung der Position (2 Positionen) - ohne Spannung geschlossen	LF24A + S2A-F (4Nm, NF24A-S2 10Nm, SF24A-S2 20Nm)	.58	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - kontinuierliche Regelung (0...10V) + Signalisierung der Position (2 Positionen) - ohne Spannung geschlossen	NF24A-SR-S2 (10Nm, SF24A-SR-S2 20Nm)	.R23	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - kontinuierliche Regelung (0,5...10V Positionen) - ohne Spannung geschlossen	NF24A-SZ (10Nm, SF24A-SZ 20Nm)	.R24	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - kontinuierliche Regelung (0,5...10V) + Signalisierung der Position (2 Positionen) - ohne Spannung geschlossen	NF24A-SZ-S2 (10Nm, SF24A-SZ-S2 20Nm)	.R25	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - Zweipositionsregelung - ohne Spannung geöffnet	TF24, (2.5, LF24A 4Nm, NF24A 10Nm, SF24A 20Nm)	.R26	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - Zweipositionsregelung + Kommunikation MODBus - ohne Spannung geöffnet	NF24A-MOD (10Nm, SF24A-MOD 20Nm)	.R27	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - Zweipositionsregelung + Kommunikation MPBus - ohne Spannung geöffnet	TF24-MFT (2.5Nm, LF24A-MFT2 4Nm, NF24A-MP 10Nm, SF24A-MP 20Nm)	.R28	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - Zweipositionsregelung + Signalisierung der Position (1 Position) - ohne Spannung geöffnet	TF24-S (2.5Nm, LF24A-S 4Nm)	.R29	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - Zweipositionsregelung + Signalisierung der Position (2 Positionen) - ohne Spannung geöffnet	LF24A + S2A-F (4Nm, NF24A-S2 10Nm, SF24A-S2 20Nm)	.R30	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - kontinuierliche Regelung (0...10V) + Signalisierung der Position (2 Positionen) - ohne Spannung geöffnet	NF24A-SR-S2 (10Nm, SF24A-SR-S2 20Nm)	.R32	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - kontinuierliche Regelung (0,5...10V) - ohne Spannung geöffnet	NF24A-SZ (10Nm, SF24A-SZ 20Nm)	.R33	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - kontinuierliche Regelung (0,5...10V) + Signalisierung der Position (2 Positionen) - ohne Spannung geöffnet	NF24A-SZ-S2 (10Nm, SF24A-SZ-S2 20Nm)	.R34	
Servoantrieb 24V - Zweipositionsregelung	CM24-R (2Nm, LM24A 5Nm, NM24A 10Nm, SM24A 20Nm, GM24A 40Nm)	.55	
Servoantrieb 24V - Zweipositionsregelung - Anschlussklemmen (ohne Kabel)	LM24A-TP (5Nm, NM24A-TP 10Nm, SM24A-TP 20Nm, GM24A-TP 40Nm)	.R35	
Servoantrieb 24V - Zweipositionsregelung + Kommunikation KNX	LM24A-KNX (5Nm, NM24A-KNX 10Nm)	.R36	
Servoantrieb 24V - Zweipositionsregelung + Kommunikation MODBus	CM24-MPL-R (2Nm, LM24A-MOD 5Nm, NM24A-MOD 10Nm, SM24A-MOD 20Nm, GM24A-MOD 40Nm)	.R37	
Servoantrieb 24V - Zweipositionsregelung + Kommunikation MPBus	LM24A-MP (5Nm, NM24A-MP 10Nm, SM24A-MP 20Nm, GM24A-MP 40Nm)	.R38	
Servoantrieb 24V - Zweipositionsregelung + Kommunikation MPBus - Anschlussklemmen (ohne Kabel)	LM24A-MP-TP (5Nm, NM24A-MP-TP 10Nm, SM24A-MP-TP 20Nm, GM24A-MP-TP 40Nm)	.R39	
Servoantrieb 24V - Zweipositionsregelung + Signalisierung der Position (1 Position)	LM24A-S (5Nm, NM24A-S 10Nm, SM24A-S 20Nm)	.56	
Servoantrieb 24V - Zweipositionsregelung + Signalisierung der Position (1 Position) - Anschlussklemmen (ohne Kabel)	LM24A-S-TP (5Nm, NM24A-S-TP 10Nm, SM24A-S-TP 20Nm)	.R50	
Servoantrieb 24V - kontinuierliche Regelung (0...10V)	CM24-SR-R (2Nm, LM24A-SR 5Nm, NM24A-SR 10Nm, SM24A-SR 20Nm, GM24A-SR 40Nm)	.57	
Servoantrieb 24V - kontinuierliche Regelung (0...10V) + Signalisierung der Position (2 Position)	LM24A-SR + S2A (5Nm, NM24A-SR + S2A 10Nm, SM24A-SR + S2A 20Nm, GM24A-SR + S2A 40Nm)	.R54	
Servoantrieb 24V - Zweipositionsregelung + Signalisierung der Position (2 Position)	LM24A + S2A (5Nm, NM24A + S2A 10Nm, SM24A + S2A 20Nm, GM24A + S2A 40Nm)	.R52	
Servoantrieb 24V - kontinuierliche Regelung (0...10V) - Anschlussklemmen (ohne Kabel)	CM24-SR-T-R (2Nm, LM24A-SR-TP 5Nm, NM24A-SR-TP 10Nm, SM24A-SR-TP 20Nm, GM24A-SR-TP 40Nm)	.R51	
Schnell-Servoantrieb 24V - Zweipositionsregelung	LMC24A (5Nm)	.R60	
Schnell-Servoantrieb 24V - Zweipositionsregelung + Kommunikation MPBus	NMC24A-MP (5Nm - 35s, SMC24A-MP 20Nm - 35s)	.R61	
Schnell-Servoantrieb 24V - kontinuierliche Regelung (2...10V)	LMC24A-SR (5Nm - 35s)	.R62	
Superschnell-Servoantrieb 24V - Zweipositionsregelung	LMQ24A (4Nm - 2.5s, NMQ24A 8Nm - 4s, SMQ24A 16Nm - 7s)	.R63	
Superschnell-Servoantrieb 24V - kontinuierliche Regelung (2...10V)	LMQ24A-SR (4Nm - 2.5s, NMQ24A-SR 8Nm - 4s, SMQ24A-SR 16Nm - 7s)	.R64	
Servoantrieb 230V - Zweipositionsregelung	CM230-R (2Nm, LM230A 5Nm, NM230A 10Nm, SM230A 20Nm, GM230A 40Nm)	.45	
Servoantrieb 230V - Zweipositionsregelung - Anschlussklemmen (ohne Kabel)	LM230A-TP (5Nm, NM230A-TP 10Nm, SM230A-TP 20Nm, GM230A-TP 40Nm)	.R40	
Servoantrieb 230V - Zweipositionsregelung + Signalisierung der Position (1 Position)	LM230A-S (5Nm, NM230A-S 10Nm, SM230A-S 20Nm)	.46	
Servoantrieb 230V - Zweipositionsregelung + Signalisierung der Position (1 Position) - Anschlussklemmen (ohne Kabel)	LM230A-S-TP (5Nm, NM230A-S-TP 10Nm, SM230A-S-TP 20Nm)	.R41	
Servoantrieb 230V - Zweipositionsregelung + Signalisierung der Position (2 Position)	LM230A + S2A (5Nm, NM230A +S2A 10Nm, SM230A + S2A 20Nm)	.R49	
Servoantrieb 230V - kontinuierliche Regelung (0...10V)	LM230ASR (5Nm, NM230ASR 10Nm, SM230ASR 20Nm)	.47	
Servoantrieb 230V - kontinuierliche Regelung (0...10V) - Anschlussklemmen (ohne Kabel)	LM230ASR-TP (5Nm, NM230ASR-TP 10Nm, SM230ASR-TP 20Nm)	.R42	
Schnell-Servoantrieb 230V - Zweipositionsregelung	LMC230A (5Nm - 35s, NMD230A 8Nm-20s, SMD230A 16Nm-20s)	.R65	
Schnell-Servoantrieb 230V - Zweipositionsregelung + Signalisierung der Position (1 Position)	LMC230A-S (5Nm - 35s)	.R66	
Servoantrieb mit der Havariefunktion 24V - Zweipositionsregelung - ohne Spannung geschlossen - RobustLine IP66-IP67	NF24GX (10Nm, SF24GX 20Nm)	.RA1	
doppelwirkender pneumatischer Antrieb - Zweipositionsregelung	TORK T-RA40 DA	.R11	
einfachwirkender pneumatischer Antrieb - Havariefunktion - Zweipositionsregelung - ohne Spannung geschlossen	TORK T-RA40 SR	.R12	
einfachwirkender pneumatischer Antrieb - Havariefunktion - Zweipositionsregelung - ohne Spannung geöffnet	TORK T-RA40 SR	.R13	

Bei einigen Ausführungen ist der Größenbereich des Produkts aufgrund des Fehlens eines Antriebs mit größerem Drehmoment eingeschränkt.